

3.6 解偏微分法(Partial Differential Equations Method)

給定初始值於選定之偏微分方程式，而求出初猜點。再代入這些點，求出邊界值，然後再用內插或外差法求其邊界內的點，繼續重複這些動作直到收斂。

其求解的方法依不同的邊界條件情況分為解橢圓型(Elliptic)、拋物線型(Parabolic)與雙曲線型(Hyperbolic)三種方法。以偏微分方程求解一區域內部之邊界值問題時，若邊界式完全封閉的，其偏微分方程式必為橢圓型偏微分方程式(Elliptic Equation)，否則即是拋物線型偏微分方程式(Parabolic)或雙曲線型偏微分方程式(Hyperbolic)方程式。

於卡式座標系中，最簡單的橢圓型方程式之格點座標的轉換即是以下的拉氏方程式(Laplace Equation):

$$\begin{cases} \mathbf{x}_{xx} + \mathbf{x}_{yy} + \mathbf{x}_{zz} = 0 \\ \mathbf{h}_{xx} + \mathbf{h}_{yy} + \mathbf{h}_{zz} = 0 \\ \mathbf{z}_{xx} + \mathbf{z}_{yy} + \mathbf{z}_{zz} = 0 \end{cases} \quad (3-25)$$

由於以循環收斂方式求解橢圓型偏微分方程式時，致使內部格點呈均勻分佈，而有導致格線分佈於凹型邊界(Concave Boundary)附近稀疏、凸型邊界(Convex Boundary)附近密集的特性，不易控制網格的分佈。將圖 2-2(c)的 0-Type 網格經解橢圓型偏微分法計算後之結果如圖 3.24 所示。

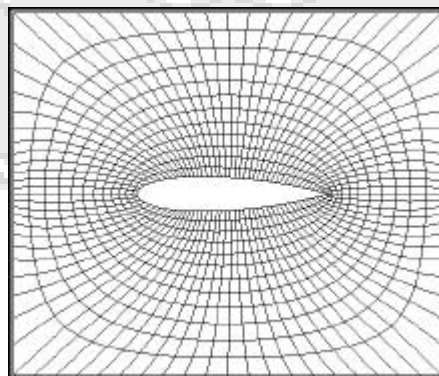


圖 3.24 解橢圓形偏微分法的 0-Type 網格

為了控制內部區域的格點分佈，加入控制參數之後，即成為以下的 Poisson Equation:

$$\begin{cases} \mathbf{x}_{xx} + \mathbf{x}_{yy} + \mathbf{x}_{zz} = P(\mathbf{x}, \mathbf{h}, \mathbf{z}) \\ \mathbf{h}_{xx} + \mathbf{h}_{yy} + \mathbf{h}_{zz} = Q(\mathbf{x}, \mathbf{h}, \mathbf{z}) \\ \mathbf{z}_{xx} + \mathbf{z}_{yy} + \mathbf{z}_{zz} = R(\mathbf{x}, \mathbf{h}, \mathbf{z}) \end{cases} \quad (3-26)$$

其中 P, Q, R 為控制方程式。

置換式中的 \mathbf{x}, \mathbf{h} 及 \mathbf{z} 後

$$\begin{aligned} g_{11}(x_{xx} + \mathbf{f}x_x) + g_{22}(x_{xx} + \mathbf{y}x_x) + g_{33}(x_{xx} + \mathbf{q}x_x) + 2(g_{12}x_{xh} + g_{13}x_{hz} + g_{23}x_{zx}) &= 0 \\ g_{11}(y_{xx} + \mathbf{f}y_x) + g_{22}(y_{xx} + \mathbf{y}y_x) + g_{33}(y_{xx} + \mathbf{q}y_x) + 2(g_{12}y_{xh} + g_{13}y_{hz} + g_{23}y_{zx}) &= 0 \\ g_{11}(z_{xx} + \mathbf{f}z_x) + g_{22}(z_{xx} + \mathbf{y}z_x) + g_{33}(z_{xx} + \mathbf{q}z_x) + 2(g_{12}z_{xh} + g_{13}z_{hz} + g_{23}z_{zx}) &= 0 \end{aligned} \quad (3-27)$$

其中

$$g_{ij} = \sum_{m=1}^3 A_{mi}A_{mj}$$

A_{mi} 是矩陣 M 中位於 (m, i) 元素的 cofactor

$$M = \begin{bmatrix} x_x & x_h & x_z \\ y_x & y_h & y_z \\ z_x & z_h & z_z \end{bmatrix} \quad (3-28)$$

$$\mathbf{f} = \frac{J^2 p}{g_{11}} \mathbf{y} = \frac{J^2 p}{g_{22}} \mathbf{q} = \frac{J^2 p}{g_{33}} \quad (3-29)$$

而其中 J 為賈氏轉換 (Jacobian Transformation),

$$J = \begin{vmatrix} x_x & x_h & x_z \\ y_x & y_h & y_z \\ z_x & z_h & z_z \end{vmatrix} \quad (3-30)$$

解偏微分法雖然具有網格線平滑、傾向正交且絕不會重疊的優點，但由於需經過疊代的過程，因此有速度慢、不易控制點分佈的缺點。

由於代數法與解偏微分法各有其利弊，因此以代數法作格點分佈預測，得到一組符合需求的粗糙網格後，再經由解偏微分法作循環計算來平滑網格的分布，是較合實際的方法。

值得注意的，代數法中多方向內插網格點法 (Transfinite Interpolation) 與解偏微分法中之解橢圓形方程式格點法由於在近十年來發展成熟，已成為現今結構性網格點生成法之主流。然而解拋物線型方程式格點法與解雙曲線型方程式格點法，由於強調簡單的格點預測和具有求解速度快的優點，雖技術尚未完全成熟，但未來的發展不容忽視。